

CPHSにおけるサイバーセキュリティ

-Cyber Security for Cyber-Physical-Human Systems-

サイバーフィジカルヒューマンシステム(CPHS)

- ■現実世界に点在する「もの」がIoTの技術革新により「システム化」
- ICT・IoT技術を最大限活用し、サイバー空間と実空間との融合
 - CPHSに対するサイバー攻撃 **>実システムの破壊**に繋がる恐れ
- ▶CPHSにおけるサイバー攻撃に対する頑健性の確立

Autonomous Flight Smart Parking

分散オブザーバセキュア状態推定問題

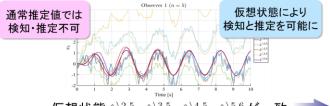
- 大規模システムは複数のローカルシステムから構成 本質的には分散システム
- 各オブザーバは<mark>局所観測値</mark>のみ観測可能 **▶** 他のオブザーバと通信することでシステム全体の状態を推定
- ■攻撃が存在する環境における状態推定問題

アプローチ → <u>仮想状態(Virtual-State)</u>

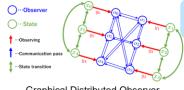
- あるオブザーバ e を除外した上での状態推定値 $\hat{x} \setminus e$
- ■各分散オブザーバ上に**複数の仮想状態**を生成
- ■仮想状態を比較することで被攻撃オブザーバの特定と状態真値の推定

+ <u>グラフィカル分散オブザーバ</u>

- オブザーバ通信構造と可観測性をグラフで一括表現
- ■分散オブザーバ問題を**グラフ連結性**に落とし込むことが可能
- ■状態行列と出力行列によって状態パスと観測パスが決定



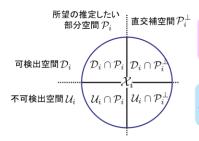
仮想状態 $\hat{x}^{\setminus 2,5}$, $\hat{x}^{\setminus 3,5}$, $\hat{x}^{\setminus 4,5}$, $\hat{x}^{\setminus 5,6}$ が一致 被攻撃オブザーバの特定(攻撃検知)とセキュア状態推定を達成



Graphical Distributed Observer

- 大規模システムや、グラフ連結度が小さいシステム(不可検出なシステム) 状態ベクトル全体の推定が困難
- ■グラフ連結度が小さい場合にも近傍のエージェントの情報を元に、部分的に状態ベクトルを推定したい

アプローチ ightarrow $\overline{f n}$ f k f H f k

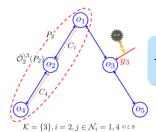


従来の仮想オブザーバ では推定不可能

抽出された状態空間に ついてオブザーバを設計 不可検出なシステム



可検出空間を抽出



分散システムのもと で仮想オブザーバが 構成可能

グラフ上の連結性

議論に帰着

研究者名

システムデザイン工学科 / 総合デザイン工学専攻 教授 滑川 徹大学院生 藤江 祐哉 / 学部生 滑川 諒

お問合せ先

E-mail: namerikawa@sd.keio.ac.jp TEL: 045-566-1731

URL: http://www.namerikawa.sd.keio.ac.jp/