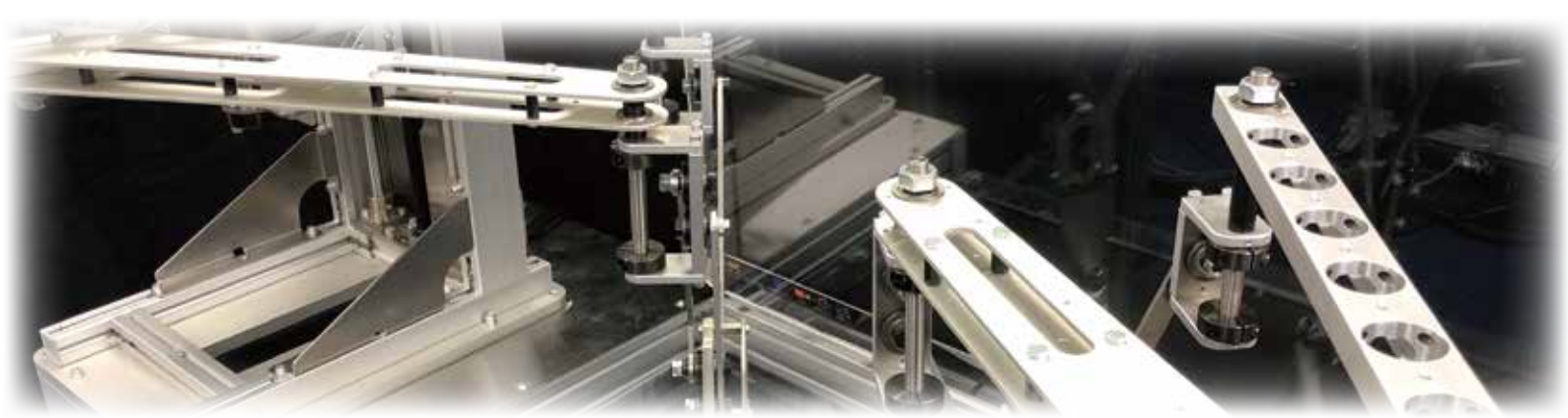


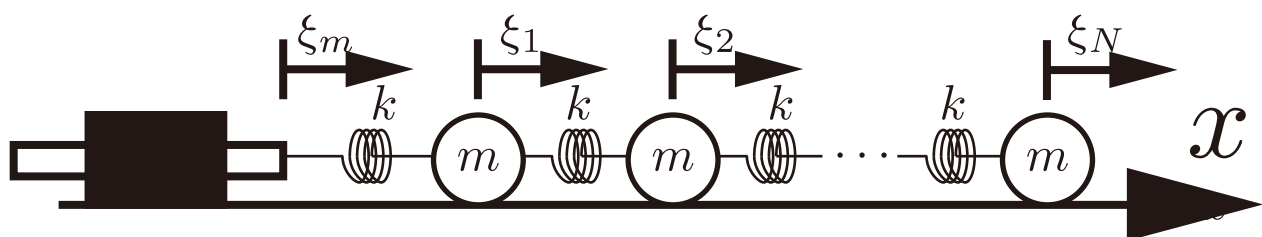


波動制御

慶應義塾大学 理工学部 システムデザイン工学科 桂研究室



波動方程式による柔軟システムのモデリング



$$\frac{\partial^2 \theta(t, x)}{\partial t^2} = c^2 \frac{\partial^2 \theta(t, x)}{\partial x^2}$$

無限のダイナミクスを有する制御系により
高速動作と制振を実現

桂 誠一郎

慶應義塾大学 理工学部 システムデザイン工学科 教授



連絡先

〒223-8522
神奈川県横浜市港北区日吉 3-14-1
慶應義塾大学 理工学部
システムデザイン工学科 桂研究室
TEL : 045-566-1724
FAX : 045-566-1720
E-mail : katsura@sd.keio.ac.jp
<http://www.katsura.sd.keio.ac.jp/>

専門

抽象化理工学/人間支援
波動システム/システムエネルギー変換

研究

応用抽象化理工学
ロバスト制御理論
波動制御 (振動抑制)
人間支援 ・ リハビリテーション
制御演算装置の設計
機械学習を用いた運動生成