Haptics Explores The World of IoA

力触覚通信が拓くIoA 世界

～鮮明な力触覚通信方式の発明とその展開～

力触覚通信ハンド

マスタ･スレーブ型ロボットハンドを遠隔操作して
遠くにあるポテトチップスを割らずに掴むことができます。

従来手法

- 位置情報のみを一方向に伝達
- 力を伝えられず力触覚がわからない

提案手法

- 力触覚情報を双方向に伝達
- 遠隔物体の力触覚を手元で感じる

当技術の応用で、人と柔軟に協調するロボットを容易に実現できます。
さらに動作行為をコンテンツ化して適宜ダウンロード再生する
IoA(Internet of Actions) 世界を目指しています。

URL : http://www-oml.sum.sd.keio.ac.jp/

慶應義塾大学理工学部　システムデザイン工学科　大西公平研究室