

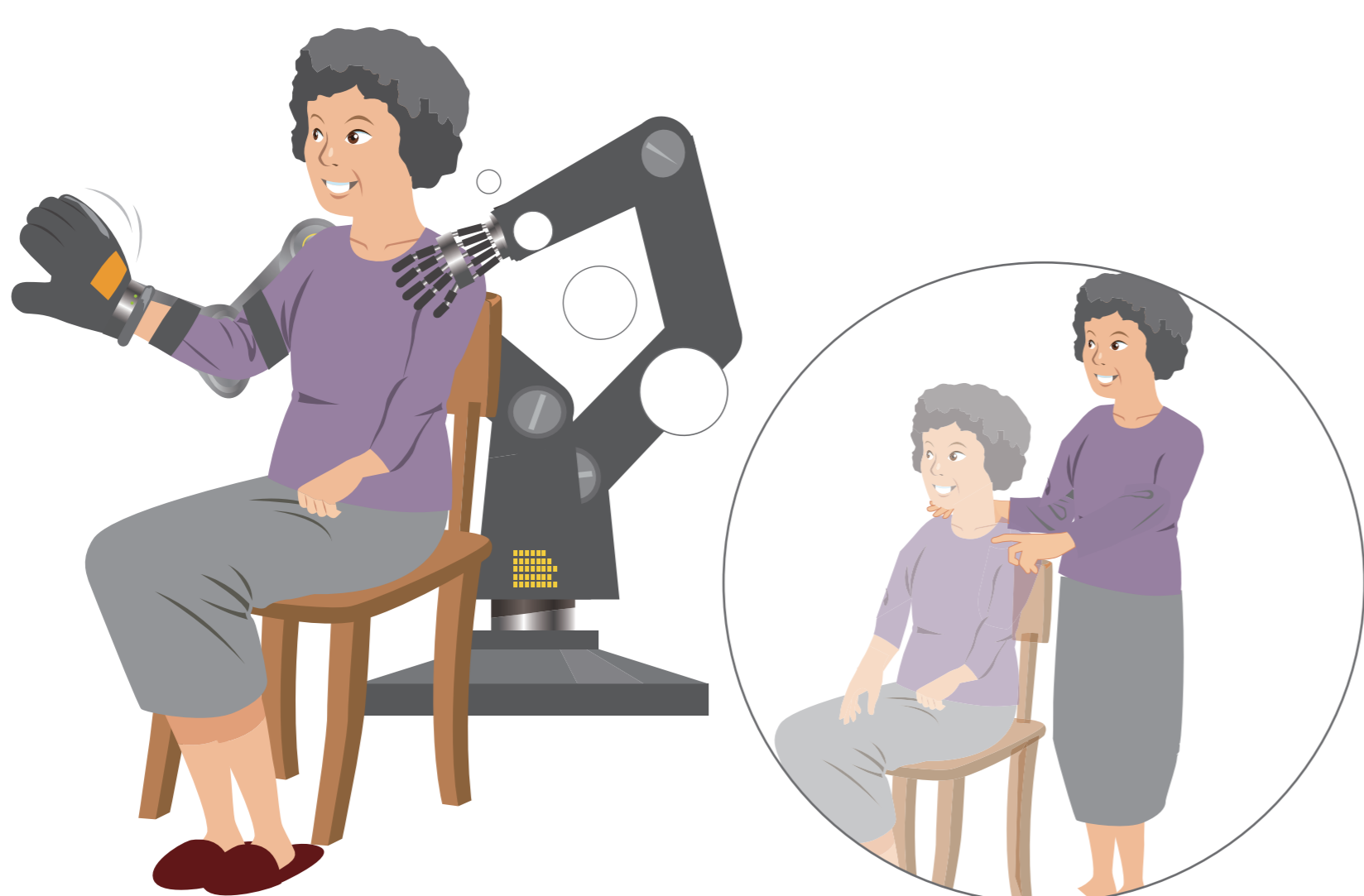


ハーモニアス ヘルスケアロボット

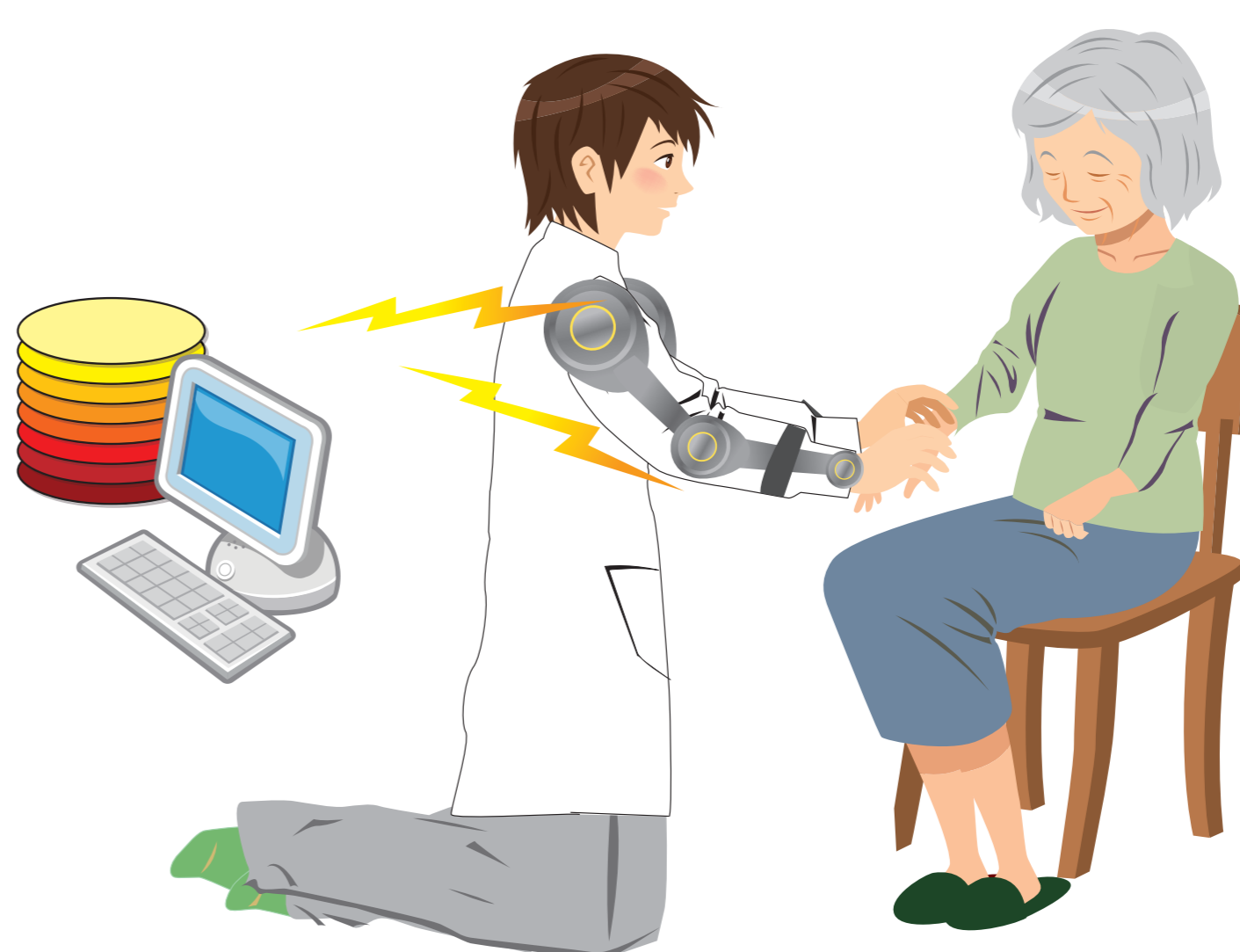
Harmonious Health Care Robot

研究代表者 桂 誠一郎 (Seiichiro Katsura)
慶應義塾大学 理工学部 システムデザイン工学科
Department of System Design Engineering, Keio University

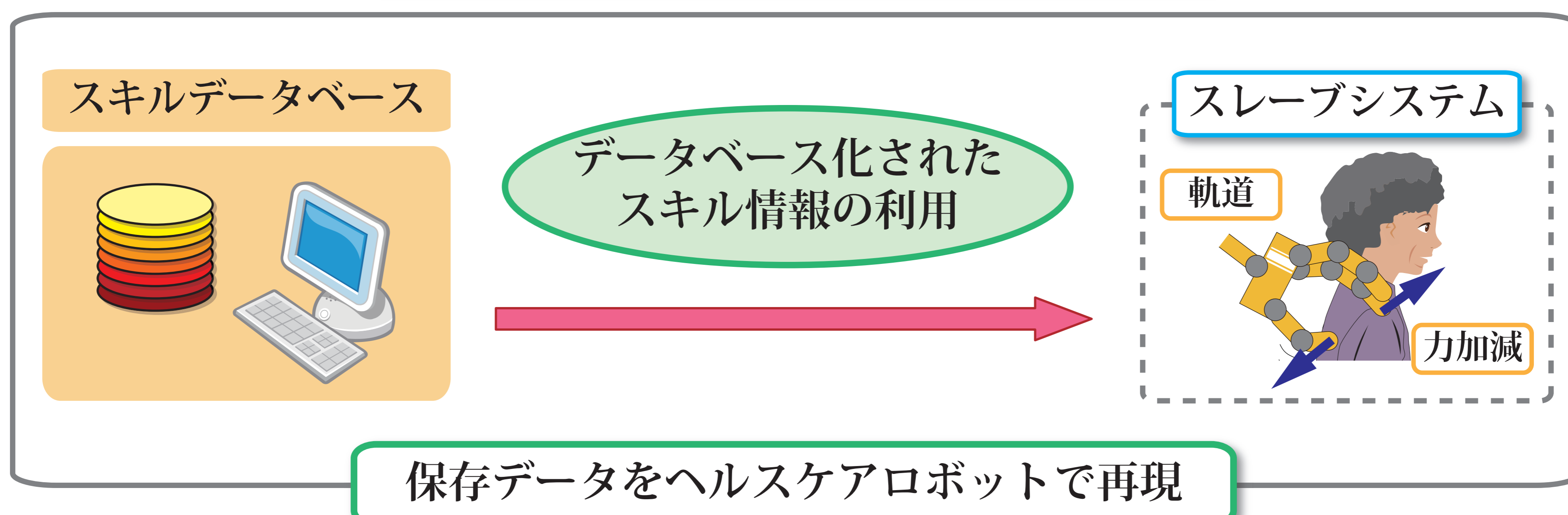
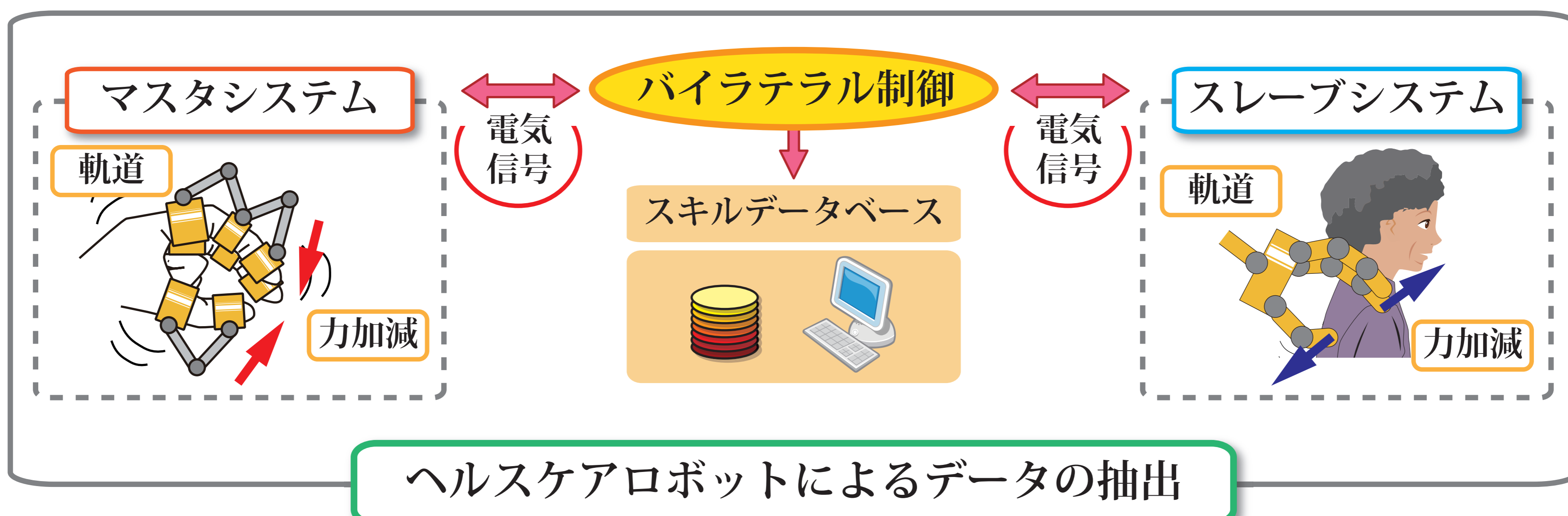
- ✓ リハビリテーション, マッサージなどのケア動作を忠実に再現
- ✓ データベースの作成により個人に合ったヘルスケアを提供



ヘルスケアロボットは
力加減も再現可能



データベース化された
ヘルスケア情報の利用





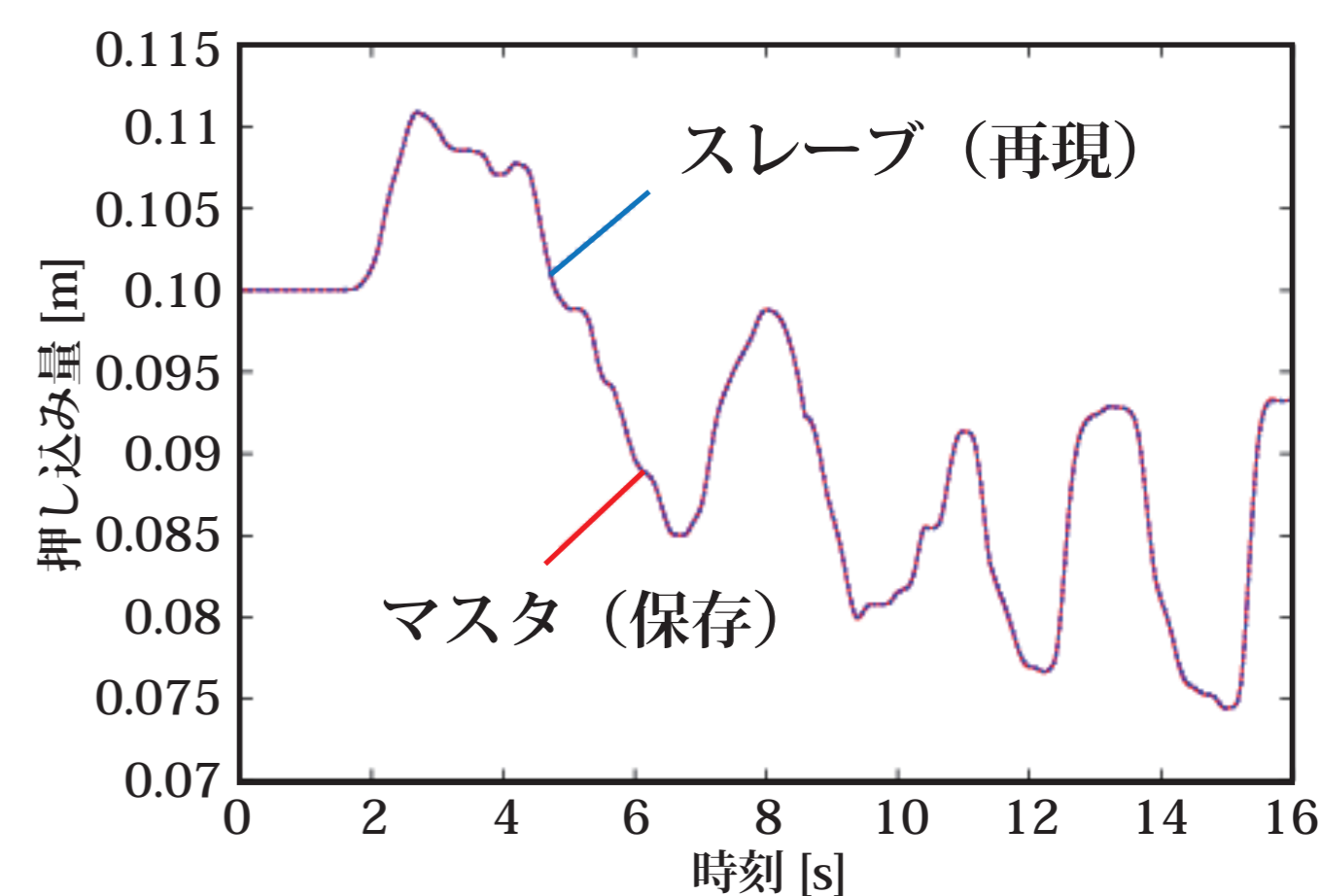
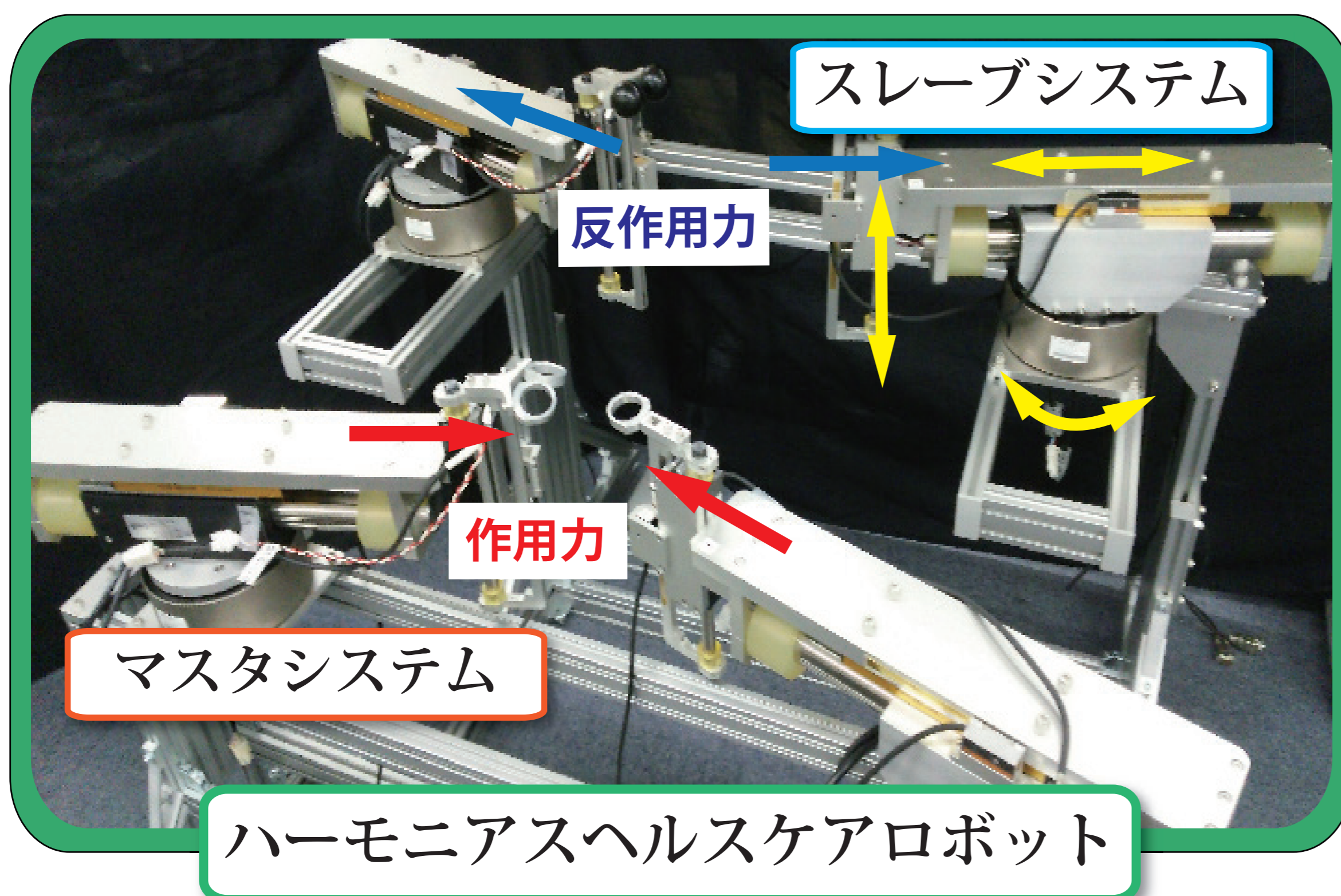
ハーモニアス ヘルスケアロボット

Harmonious Health Care Robot

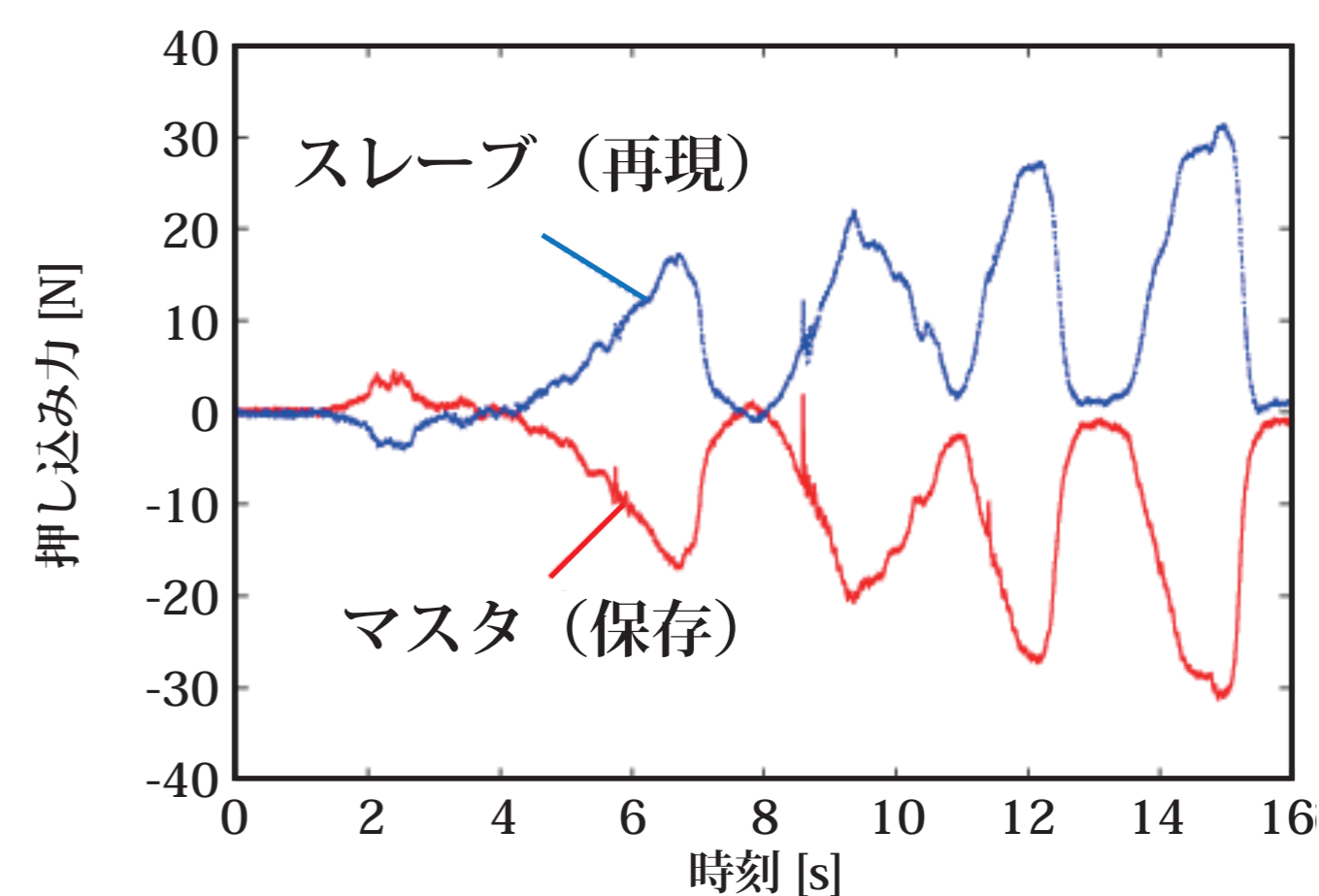
研究代表者 桂 誠一郎 (Seiichiro Katsura)
慶應義塾大学 理工学部 システムデザイン工学科
Department of System Design Engineering, Keio University

ヘルスケアロボット

- ✓ 6自由度ヘルスケアロボットによる
押し動作・擦り動作・つまみ動作を再現



位置の同期制御



作用反作用の力制御

次世代ヘルスケア

- ✓ 作業療法士の施術をデータ化し、自宅でも再現
- ✓ リハビリテーションの過程を記録して回復具合を定量的に評価

慶應義塾大学 理工学部 システムデザイン工学科
准教授 桂 誠一郎

神奈川県横浜市港北区日吉 3-14-1
Tel : 045-566-1724
Fax : 045-566-1720
E-mail : katsura@sd.keio.ac.jp
http://www.katsura.sd.keio.ac.jp

博士課程：齊藤 英一 綱島 昇 長津 裕己 三浦 一将 竹内 一生 西村 聡史
修士課程：安部 義隆 小野山 洋紀 川村 悠祐 永田 晃一朗 宮城 貴己 B. M. Rezandi
五十嵐 功 竹屋 正樹 西 史人 藤居 枝里 藤井 直孝 本勝 隆太郎
学士課程：大澤 友紀子 車谷 大揮 河野 智樹 小松 龍哉 谷 有佳子 村田 浩紀
研究員：森光 英貴 永嶋 弘樹